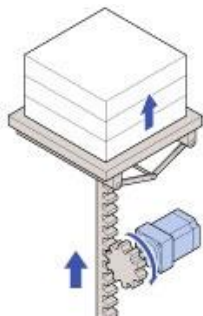


课题

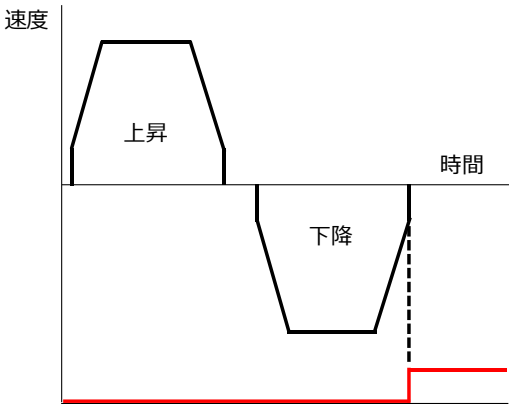
与外部机器连接时，需要比定位结束信号更早输出信号。



一直以来的问题点

通常都是利用驱动器输出的定位结束信号，来启动外部机器的运转。

为了缩短整体运转时间，想将启动的时间点提早。但是，同时也需保证工作物能到达任意坐标。



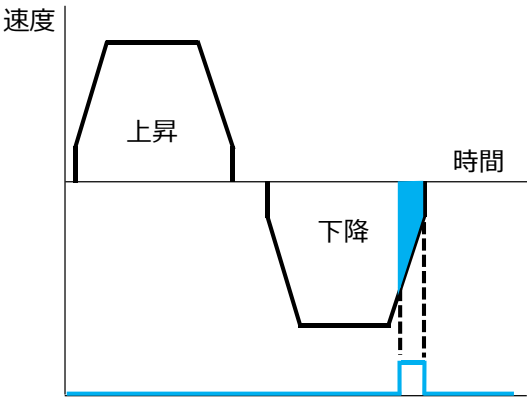
解决方案

使用AZ系列的复合输出功能

复合输出功能

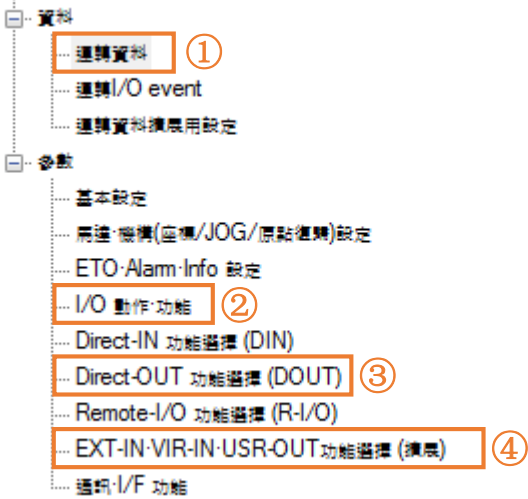
通过1个信号来输出两个信号逻辑结合的结果。
在这个示例当中，通过搭配使用USRIO输出，可将3个信号结合。

- ①D-END1：在指定的运转数据No.运转结束后输出。
- ②M-ACT0：输出与正在运转中的运转数据No.相对应的M0信号的状态。
- ③AREA0：当进入到设定的AREA范围里时输出。



支援软件MEXE02的设定例

AZ 脈波列輸入/內藏定位機種/附RS485通訊脈波序列輸入 / EAS (0.01mm/step)



①运转资料

	名稱	運轉方式	位置 [step]	速度 [Hz]	運轉結束延遲 [s]	連結
No.0		絕對定位	2000	1000	0.000	自動連結
No.1		絕對定位	0	1000	0.000	無結合

②I/O动作・功能

48	AREA0 + 位置/OFFSET [step]	500
49	AREA0 - 位置/判定距離 [step]	0

③Direct-OUT 功能选择(DOUT)

	(一般)輸出功能	接點設定(信號反相)	OFF輸出延遲時間 [ms]		適合結合邏輯	適合輸出功能	適合接點設定(信號反相)
DOUT0	USR-OUT0	不反相	0		AND	AREA0	不反相

③EXT-IN・VIR-IN・USR-OUT功能选择(扩展)

39	用戶輸出(USR-OUT0) 源A-功能選擇設定	D-END1
40	用戶輸出(USR-OUT0) 源A-接點設定 (信號反相)	不反相
41	用戶輸出(USR-OUT0) 源B-功能選擇設定	M-ACT0
42	用戶輸出(USR-OUT0) 源B-接點設定 (信號反相)	不反相
43	用戶輸出(USR-OUT0) 邏輯結合選擇	AND



详情咨询

东方马达中国总公司
欧立恩拓电机商贸（上海）有限公司
官网:www.orientalmotor.com.cn
E-mail:sales@orientalmotor.com.cn

客户咨询中心

产品订购・技术咨询・目录索取

400-820-6516（中文）
400-821-3009（日文）

官方微信



免费目录申请
线上选型工具
电动机小知识